

WORKSHOP

LA CHIRURGIA FUNZIONALE ROBOTICA UPPER GI

con il patrocinio di:



Azienda
Ospedaliero
Universitaria
Careggi



SICE
Società Italiana
di Chirurgia Endoscopica
e Nuove Tecnologie

FIRENZE
24
APRILE
2024

PROGRAMMA SCIENTIFICO

07:45 Registrazione dei discenti

08:30 Tips and Tricks della iatoplastica e della funduplicatio sec. Nissen-Rossetti mininvasiva **Fabio Cianchi**

09:00 LIVE SURGERY

Operatore: **Paolo Prosperi**

Commentano: **Alessandro Bruscano, Annamaria Di Bella**

11:30 Update della letteratura sul trattamento mininvasivo dell'ernia jatale sintomatica con MRGE **Maximilian Scheiterle**

11:50 Indicazioni all'utilizzo di materiale protesico. Cosa dice la letteratura **Carlo Bergamini**

12:15 Nuove tecniche di plastica antireflusso **Adolfo Renzi**

12:30 Pausa pranzo

13:30 Tips and Tricks della miotomia sec. Heller mininvasiva nell'acalasia esofagea **Gherardo Maltinti**

14:00 LIVE SURGERY

Operatore: **Paolo Prosperi**

Commentano: **Jacopo Martellucci, Desirè Pantalone, Ludovica Vacca**

16:30 Update della letteratura sul trattamento chirurgico mininvasivo dell'acalasia esofagea **Giovanni Alemanno**

17:00 Innovazioni tecnologiche in endoscopia chirurgica. Verso una sempre maggiore integrazione con la chirurgia mininvasiva funzionale Upper GI **Giuseppe Macri, Beatrice Orlandini**

17:30 Fine dei lavori e questionario ECM

COORDINATORI SCIENTIFICI

Alessio Giordano

Chirurgia d'urgenza, Azienda Ospedaliero - Universitaria Careggi, Firenze

Paolo Prosperi

Direttore Chirurgia d'urgenza, Azienda Ospedaliero - Universitaria Careggi, Firenze

SEGRETERIA SCIENTIFICA

Annamaria Di Bella

Chirurgia d'urgenza, Azienda Ospedaliero - Universitaria Careggi, Firenze

Ludovica Vacca

Chirurgia d'urgenza, Azienda Ospedaliero - Universitaria Careggi, Firenze

FACULTY:

Giovanni Alemanno, Firenze

Carlo Bergamini, Firenze

Alessandro Bruscano, Firenze

Fabio Cianchi, Firenze

Annamaria Di Bella, Firenze

Giuseppe Macri, Firenze

Gherardo Maltinti, Firenze

Jacopo Martellucci, Firenze

Beatrice Orlandini, Firenze

Desirè Pantalone, Firenze

Adolfo Renzi, Napoli

Maximilian Scheiterle, Firenze

Ludovica Vacca, Firenze

SEDE

Aule Formazione

Azienda Ospedaliero - Universitaria Careggi, Firenze

ECM

ID ECM: 411272

Nr. Crediti ECM: 10,4

Obiettivo formativo: 29 - Innovazione tecnologica: valutazione, miglioramento dei processi di gestione delle tecnologie biomediche, chimiche, fisiche e dei dispositivi medici. HealthTechnology Assessment

Ore formative: 8

Nr. Partecipanti accreditati: 15

Discipline accreditate: Medico chirurgo specialista in Chirurgia generale.

RAZIONALE SCIENTIFICO

La chirurgia robotica costituisce la nuova frontiera della chirurgia mini-invasiva rappresentando la naturale evoluzione della laparoscopia. L'impiego del robot, con i suoi vantaggi in termini di precisione, visione dettagliata, minor invasività e comfort per il chirurgo, supera le sfide relative alla laparoscopia nell'affrontare patologie in zone anatomiche complesse, come la regione della giunzione esofago-gastrica. Questo consente di estendere i benefici della mini-invasività anche a interventi chirurgici complessi quali gli interventi per la malattia da reflusso gastro-esofageo, l'ernia iatale e l'acalasia.

Obiettivo di questo workshop è mostrare l'applicazione del sistema robotico nella chirurgia funzionale della giunzione esofago-gastrica, offrendo degli spunti di tecnica e di revisione della letteratura, anche alla luce delle ultime novità in termini di trattamento chirurgico

ISCRIZIONI

Iscrizioni a numero chiuso:

- Soci SICE (in regola con la quota 2024)
ISCRIZIONE GRATUITA
- Non Soci SICE € 150 IVA inclusa

Iscrizione on-line su: www.delphiformazione.it sezione Calendario ECM

SEGRETERIA ORGANIZZATIVA E PROVIDER ECM (1540)



Delphi International Srl

Via Zucchini 79 - 44122 Ferrara (FE)

Tel. Area congressi +39 0532 1934216

Centralino +39 0532 595011 Fax +39 0532 773422

congressi@delphiinternational.it www.delphiformazione.it

Inquadra il qr code
per iscriverti



con il contributo non condizionante di

